
第三版引导软件使用手册

目录

- 说明： 2
- 安装软件 2
- 创建数据库 3
- 注册加密狗 5
- 车位引导硬件参数配置 5
 - 主控制器基本参数设置 6
 - 节点控制器详细设置 6
 - 区位算法 7
 - 流量算法 9
 - 实际地址和逻辑地址 11
- PGIS System 12
 - 软件界面 12
 - 更改屏值 12
 - 车位规划 13
 - 信息查询 14
 - 系统设置 15

说明:

应用环境及语言支持

本软件不保证对以后出现的硬件和软件的完全支持。

软件环境

Windows 操作系统: Windows NT4.0/2000/XP /7/ SQL2000 /SQL2005数据库
WindowsXP 系统安装 SQL2000 的数据库;
Windows7 系统安装SQL2005的数据库。

硬件环境

CPU: C4 2.5G 及以上
内存:1G 及以上
显卡: 标准VGA,24 位真彩色, (多路视频卡用户建议使用独立显卡)
其它: 光驱、鼠标 **注意:** 多路卡用户主板建议使用Intel 芯片组 **语言支持**

安装软件

先安装通用安装包 **Setup.exe** Macrovision Corp...，完成后，直接打开软件，配置数据库。

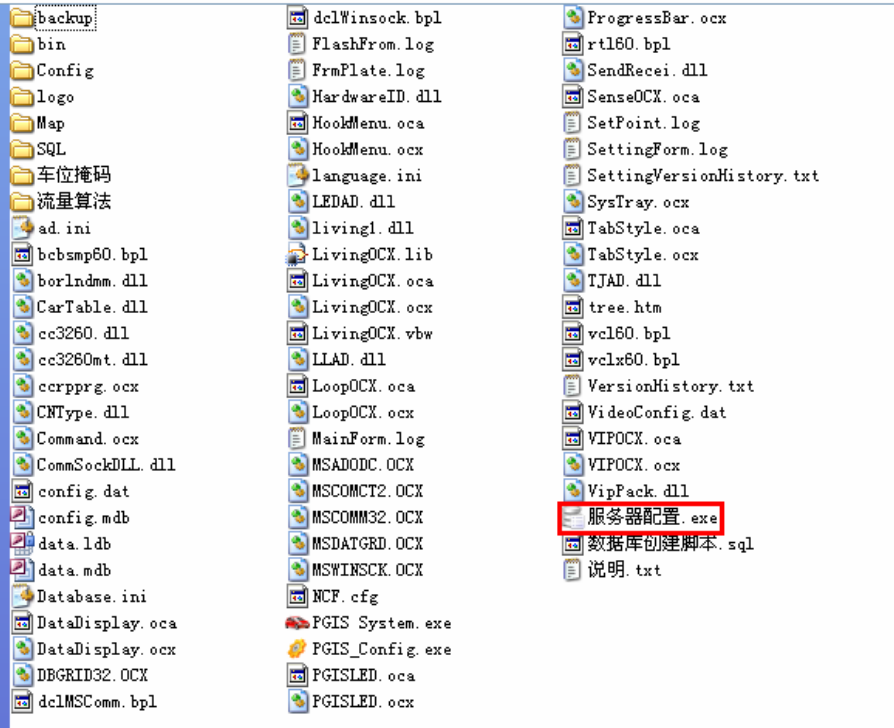


图 11

创建数据库

安装好数据库软件后，首先要创建数据库文件。以下是具体操作：

- ✧ 打开 车位引导文件夹，双击 服务器配置 ；
- ✧ 出现如下界面后，点击“点击SQL2000 Server 系统数据库连接参数？”下一步点击确认。



图 12

- ✧ 输入数据库名称和服务器地址，在本地创建是服务器地址为：（local）；然后点击创建数据库；



图 13

- ✧ 选择安装目录（简体中文版）文件下的 “数据库创建脚本”，然后点击“打开，”出现如下右图：

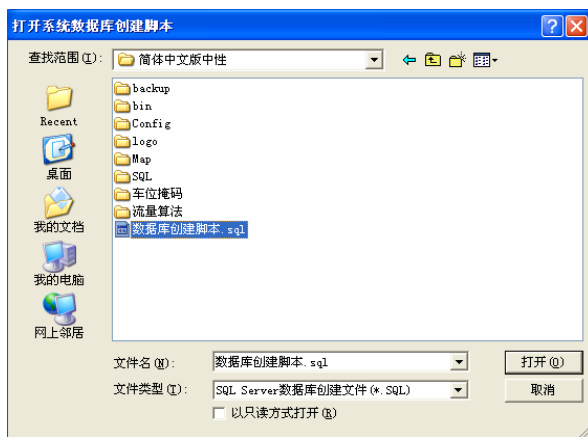


图 14

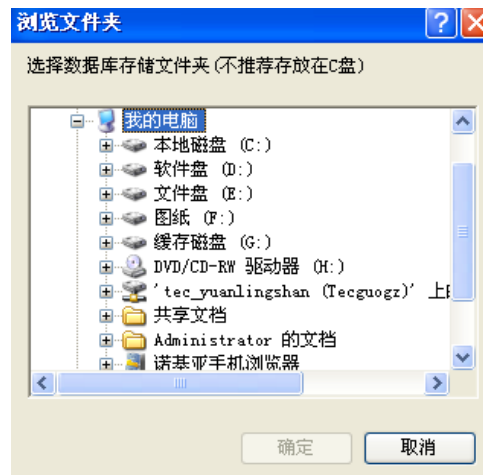


图 15

- ✧ 选择存放数据的文件夹路径。（文件路径可以自己定义，但是建议存放在本机硬盘上，因为软件需要实时访问数据库）。然后点击确认，提示数据库创建完成。再点击确认。

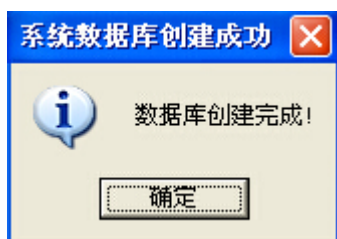


图 16

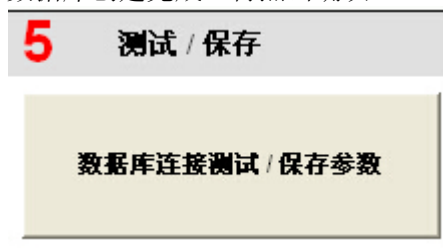


图 17

注册加密狗

打开  PGIS System.exe，点击“关于”进行加密狗注册



图 18

车位引导硬件参数配置

打开文件夹中的  PGIS_Config.exe 文件，看下如下图界面：

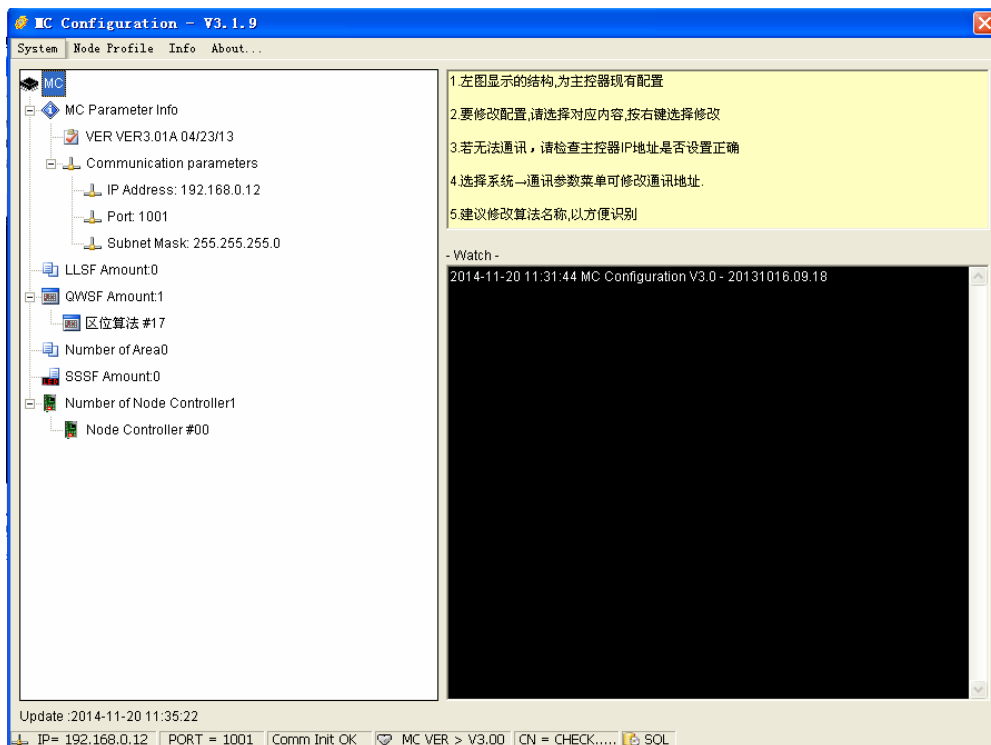


图 19

注意：若上图提示  参数获取失败...【双击重新获取】，则应检查主控制器 IP 地址是否正确，在窗口上方菜单栏单击“系统”——>“通讯参数”，修改主控制器 IP 地址（192.168.0.12）。

电脑的 IP 地址也应与主控的 IP 再同一字段。(192.168.0.X;X 是 0-255 中任意一个, 最好不要与主控 IP 地址一致)

➤ 主控制器基本参数设置

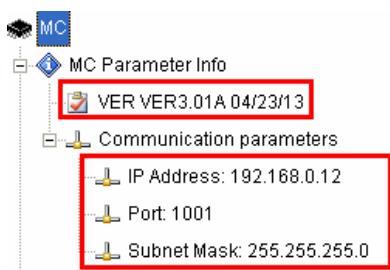


图 20

- ✧ 版本号：为该软件版本批次号，不可修改。
- ✧ 设置 IP 地址：192.168.0.12
- ✧ 端口号：1001
- ✧ 子网掩码：255.255.255.0

➤ 节点控制器详细设置

- ✧ 节点控制器数量：主控制器下挂的所有节点控制器数量
 - ✧ 节点控制器基本参数设置：选择要设置的节点控制器，单击右键，修改节点控制器参数，界面如下图所示。
 - 节点标志：&H53（83）
 - 本段所述地址：&H0（0）
 - 管理区域数量：该节点控制器下管理的区域控制器的数量，单击鼠标右键修改，修改后会在下方显示对应地址的区域控制器，区域控制器地址从 00 开始。
 - 版本：&H20
- （一般情况下，节点标志、本段所属地址、版本为默认，用户不能更改）

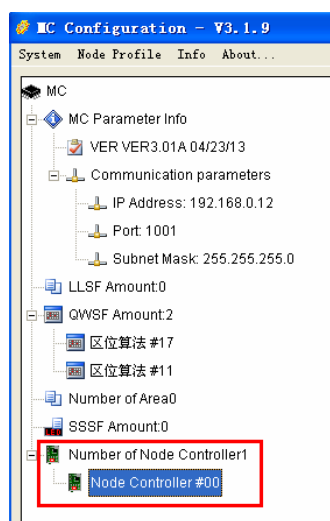


图 21

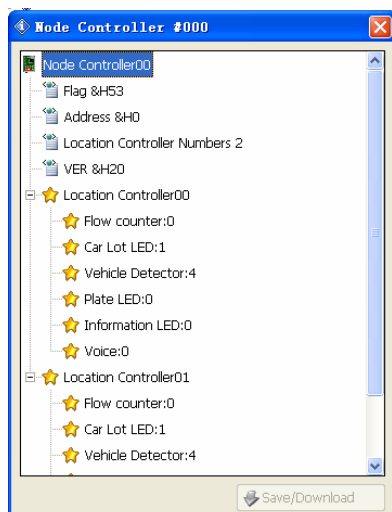


图 22

- ✧ 设置完成后，单击右下角 。注意：所设置的设备数量应与现场情况一致，否则下载保存后主控制器会报警。

➤ 区位算法

- ✧ 区位算法的工作原理

简单的说,区位算法是将设定区域内的车位探测器与显示该区域车位数的显示屏绑定在一起,主控制器通过车位探测器的状态变化控制显示屏的数值显示。

- ✧ 区位算法设置

1、打开  **PGIS System.exe** 进行添加设备，单击选择“车位规划”，“转为车位规划模式”。然后点击“添加设备”，在相应的区域下添加需要的设备。如下图。然后把相应的设备移到对应的位置，双击每个移动过的设备确定。完成后关闭 PGIS 系统。



图 23

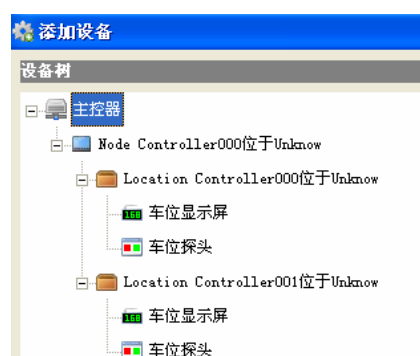


图 24

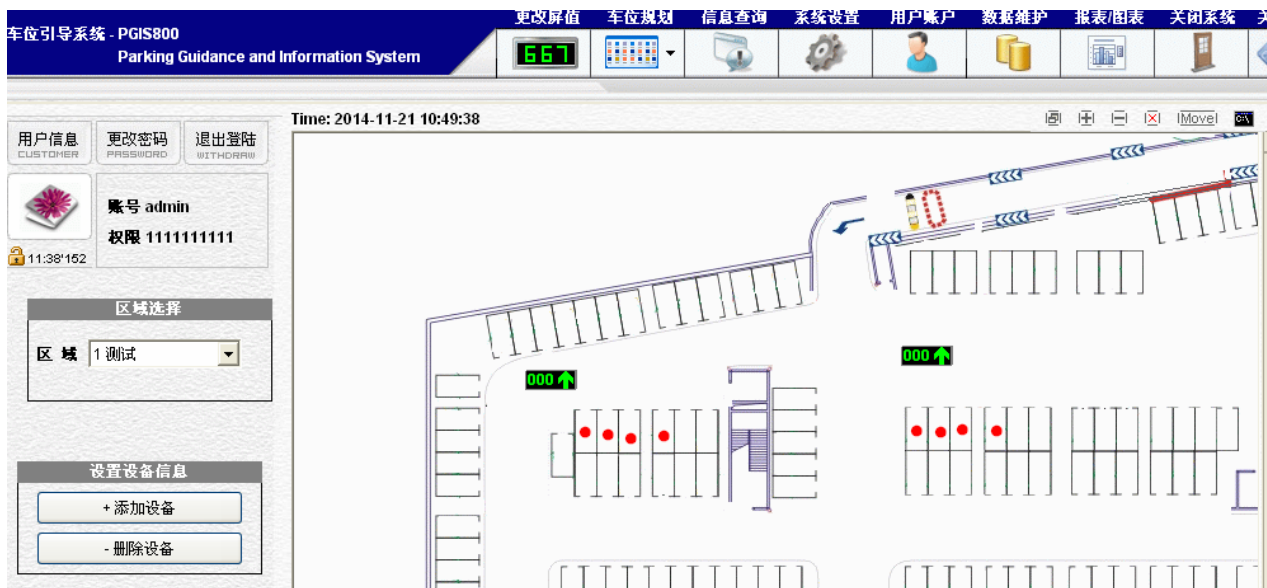
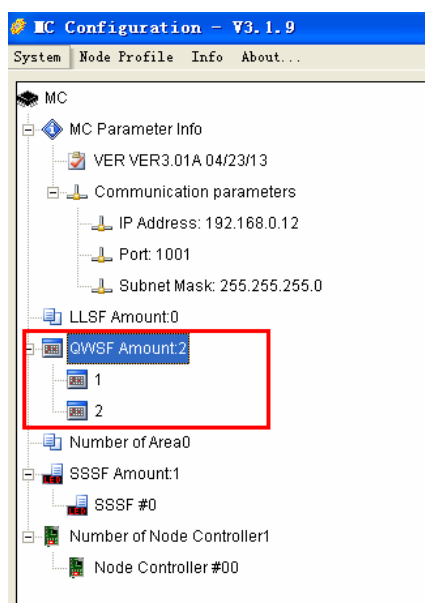


图 25

2、打开  车位引导硬件参数配置工具，在车位引导硬件参数配置工具中设置区位算法数量，区位算法数量是指与车位探测器相关联的显示屏的数量，一个车位引导显示屏一个区位算法。步骤如下图。



- ① 右键 QWSF Amount:0 可以设置区位算法的数量
- ② 右键子目录，选择 rename 可以重命名。
- ③ 右键子目录，选择 Modify 1，进入规划界面。

图 26

3、打开车位引导硬件参数配置工具中对应的区位算法，选择“Modify 1”，进入进行算法关联，如下图所示，按住 **ctrl** 键，鼠标选中要进行关联的探测器和显示屏，单击右下角“Download”按钮，即可完成一组区位算法设置。

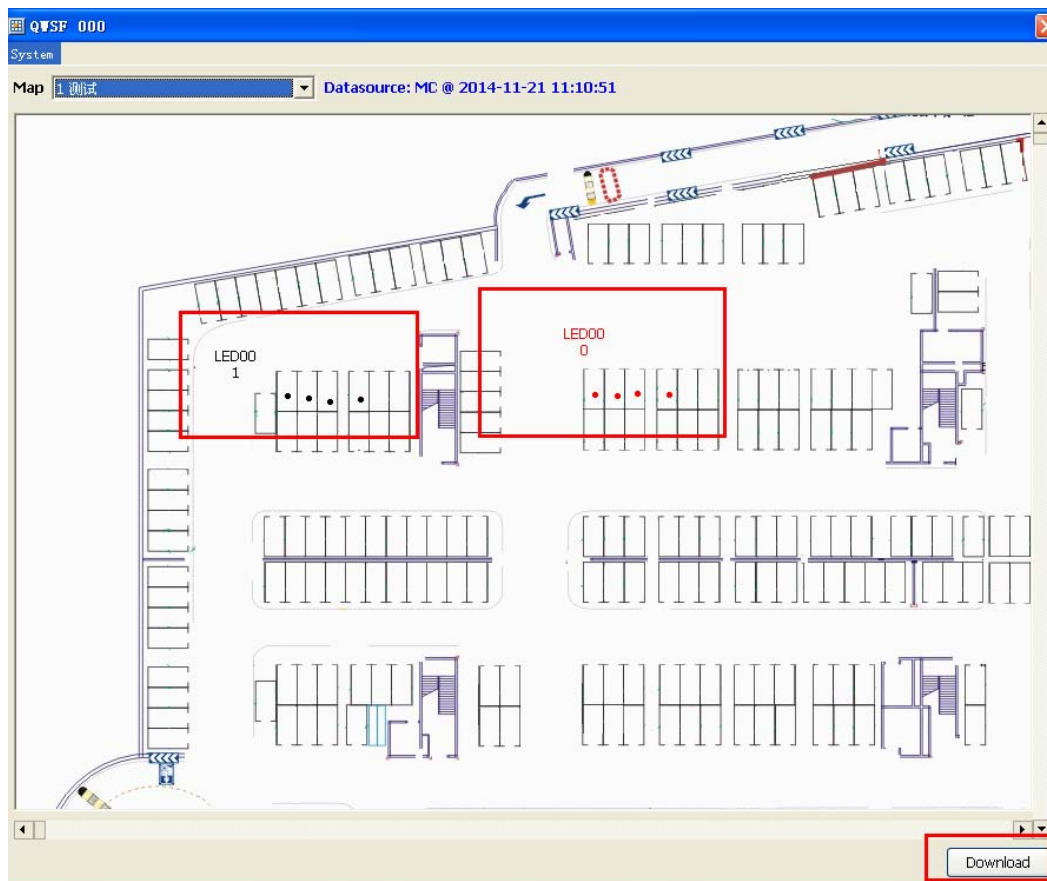


图 27

➤ 流量算法

- ✧ 流量算法是与流量检测器相关联的显示屏的数量，一个流量显示屏一个流量算法。
- ✧ 流量算法的工作原理
车辆驶过流量检测器，流量控制器就记一次数，主控制器通过运算计算出车位数，发给指定的显示屏。
- ✧ 如何下载流量算法
打开车位引导硬件参数配置工具，首先设置好流量算法总数，然后选择对应的算法，修改设置，如下图所示，在算法中空白位置点击右键，“添加流量”，在弹出的对话框里添加每个流量控制器的实际地址，用于流量算法规划时使用；其次计算出该区域内的车位数和显示该区域的显示屏数量；最后是流量方案的设置及下载。



图 28

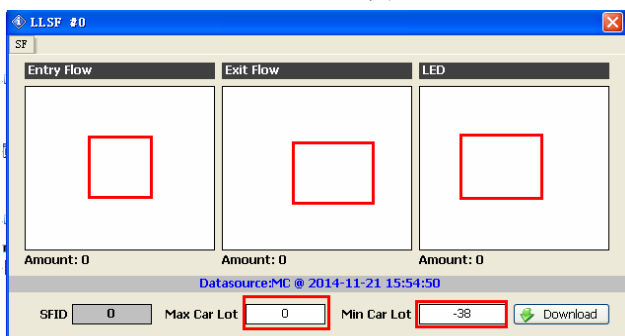


图 29

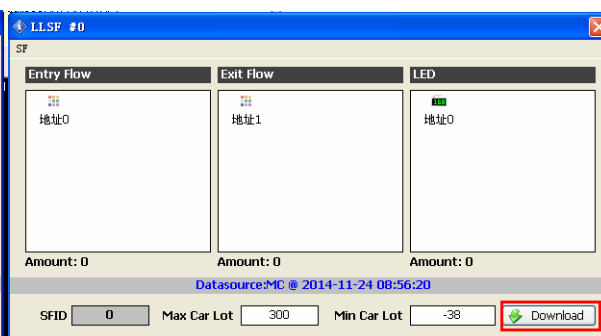


图 30

区域控制器 1 里面两个流量控制器的逻辑地址是 0 和 1；区域控制器 2 里面的一个流量控制器的逻辑地址是 0。那么他们的实际地址则是 0 到 2。区域 2 下挂的流量控制器的实际地址就是 2。我们规划时就可以分为三个流量算法方案,分别显示 B1、A 区、B 区三个区域的空车位数量。将三个流量显示屏算法方案对应的流量控制器地址填写进去。

方案 0 (B1)： 入口流量检测器地址：0 出口流量检测器地址：1

显示屏地址：0

区域最大车位数:186 区域最小车位数:-10

然后点击保存设置,再点击下载信息

方案 1 (A 区)： 入口流量检测器地址：0

出口流量检测器地址：2

显示屏地址：1 区域最大车位数:88 区域最小车位数:-10

然后点击保存设置,再点击下载信息

方案 2 (B 区)： 入口流量检测器地址：1

出口流量检测器地址：2 显示屏地址：2

区域最大车位数:98 区域最小车位数:-10 然后点击保存设置,再点击下载信息

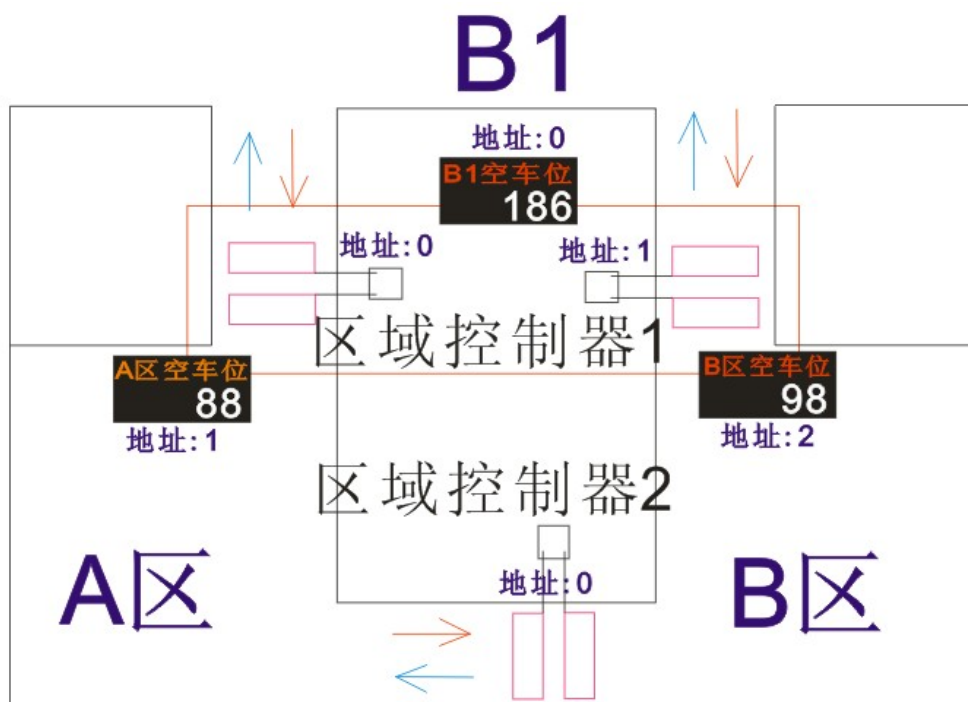


图 31

➤ 实际地址和逻辑地址

设备地址分为逻辑地址和实际地址两种。逻辑地址是通过拨码或者跳线改变的设备地址；实际地址则是软件通过设备接入系统的先后排列顺序运算出来的设备地址。

例如：节点控制器下挂两个区域控制器。区域 1 下挂 5 个探测器，区域 2 下挂 5 个探测器。那么两个区域控制器下挂探测器的逻辑地址都是从 0 到 4。而软件中运算的实际地址是 0 到 9；区域 1 下挂探测器的实际地址就是 0 到 4，而区域 2 下挂探测器的实际地址就是 5 到 9。

PGIS System

➤ 软件界面

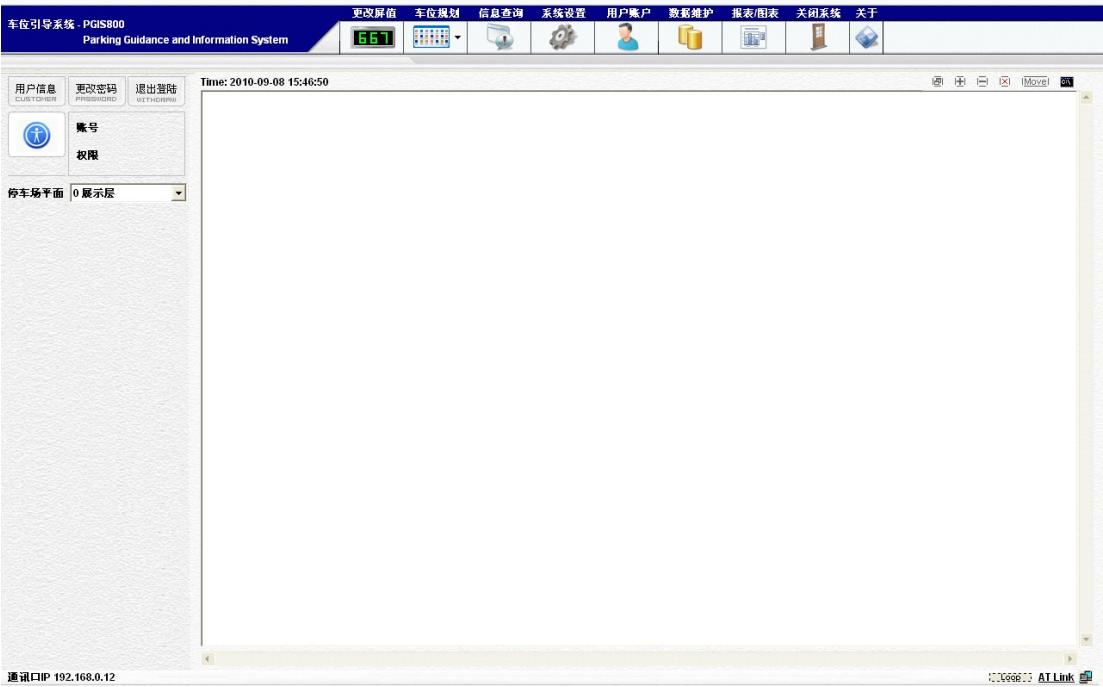


图 32

➤ 更改屏值



图 33

手动修改显示屏的数值，也可以输入显示屏地址后点击读取车位，在车位值旁边的方框内会显示显示屏的数值；也可填好显示屏地址与车位值后点击发送车位，修改显示屏的显示数值。
注意：修改显示屏数值只能针对流量算法里的显示屏。

➤ 车位规划

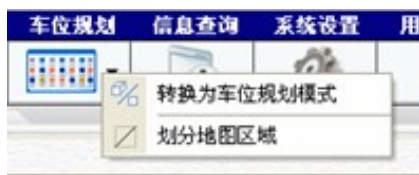


图 34

- ◇ 车位规划有：车位规划与划分地图区域两种模式。
- ◇ 车位规划模式下可添加车位点（探测器地址）、显示屏（包括空车位显示屏和导向屏）与流量控制器；划分区域模式下可实现具体引导的区域划分，将一个或多个车位分为一个区域进行引导。
- ◇ 车位规划模式下的操作：

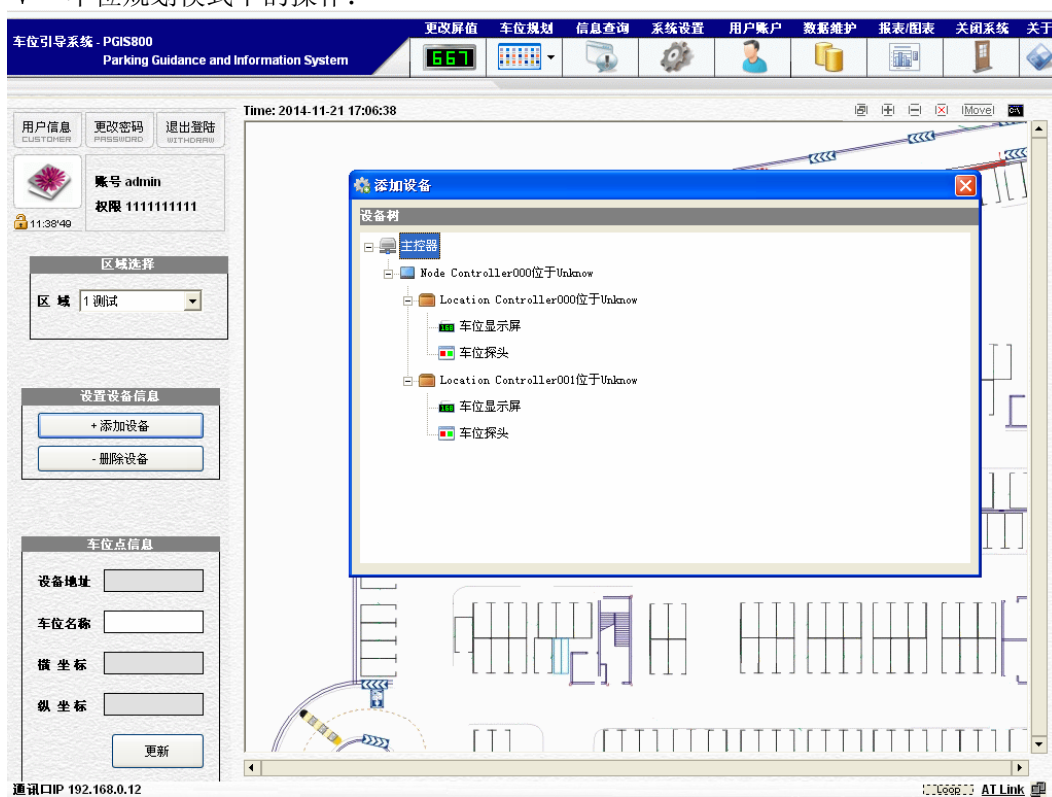


图 35

点击添加设备，选择主控器下挂第一个节点控制器下的第一个区域控制器，双击车位显示屏或车位探头，在软件的左上角会出现添加的显示屏和探头。将添加的设备摆在移动到指定的地点，在要移动的物体上点击鼠标左键不放移动。在地址点上可点击右键添加车位名称信息。

- ◇ 划分区域下的操作

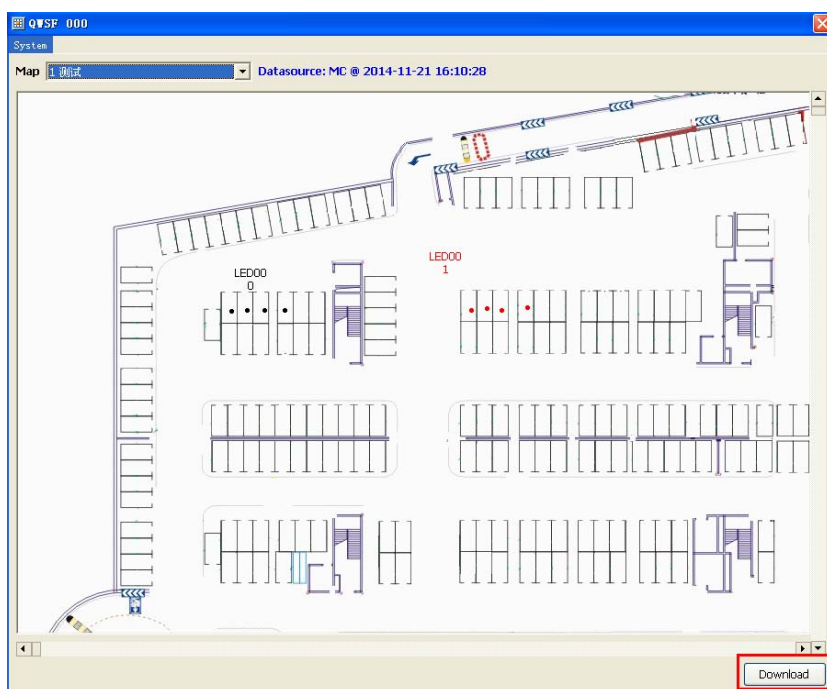


图 36

先选择地图，然后将探测器按照一定的数量或方式进行区域划分（同方向的车位可以划分在一个区域）

操作方法：

在相应区域

长按鼠标左键拖动选择探测器或显示屏，选中设备应变成蓝色显示，添加个别设备时可按住Ctrl 键进行区域 设备添加；设备添加完后点击建立区域，输入一个区域名；

另外显示屏也可以手动添加/移除和更改显示屏箭头的 指引方向，在定义路线箭头方向下面的框里面点击鼠标右键可以完成显示屏的添加、移除和箭头的方向修改。最后 点击 保存/下载区域。依次添加划分的所有区域后重启主控器。（如下图所示）

➤ 信息查询



图 37

✧ 车位流水查询：车位流水查询可查询某段时间在某个区域内的停车次数及停车时长，并可生成报

表，供用户打印。

软件提供按时间段查询车位流水记录，不输入车位编号（车位名称）点击搜索，将时间段内的所有车位历史流水调出，并自动计算停车次数与停车时长，时长以分钟为单位。输入车位编号后，搜索出来的就是该车位在指定时间段内停车次数与停车时长。

✧ 系统日志查询

系统日志查询可帮助管理者了解各个操作员在系统内部的操作日志，操作员的所有操作都会被系统记录，供管理者查询。

✧ 停车时长查询

可查询某个日期段或某天停车时间大于某个时间段的车位列表。

➤ 系统设置

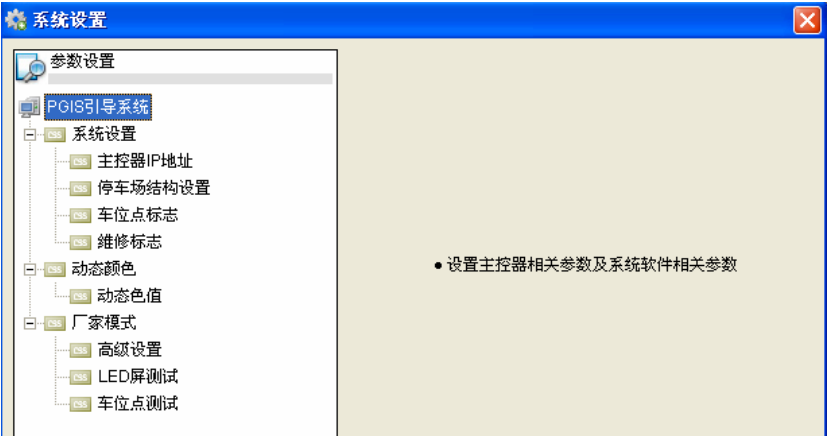


图 38

✧ 主控器 IP 地址

主控器 IP 地址测试与通讯端口的连接测试，输入主控器默认的初始 IP 地址：192.168.0.12，默认端口号：1001，点击测试。

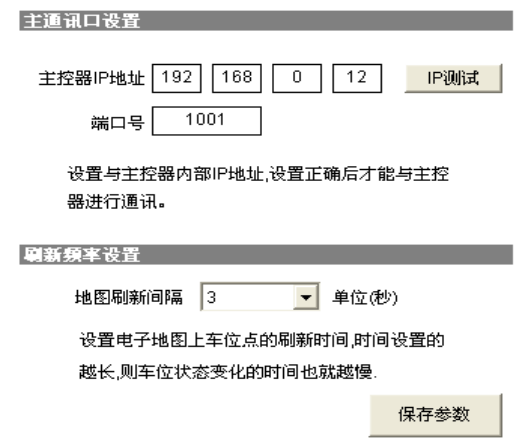


图 39

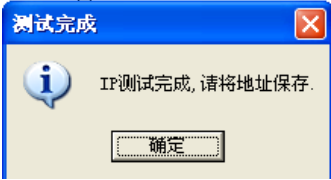


图 40

点击 确定，然后 保存参数。



图41

- ✧ 停车场结构设置——车场地图的添加与楼层车位总数的设置
序号 0 为展示层，1 到 6 分别对应的四个楼层； 层名称为楼层的名称即可(B1 或 1F 等)；车
位总数 直接输入添加楼层的车位总数；点击电子地图后面 的小方框可添加地图，地图格式为：
JPG、BMP、GIF 等。
添加后点击保存设置。



图 42

- ✧ 车位点标志
选择车位点在地图上的显示形状和车位点颜色。 动态颜色启用时该颜色设置无效！

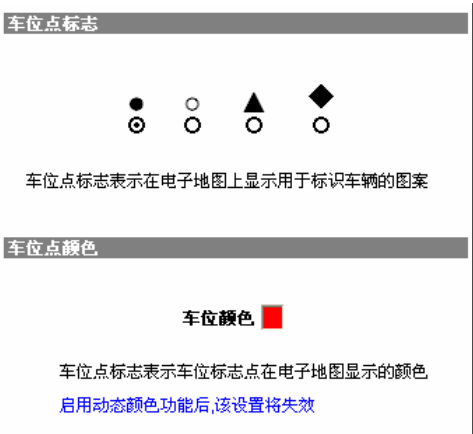


图 43

- ✧ 维修标志
启用维修标志与维修标志闪烁需要硬件支持，标准 探测器指示灯只带红绿双色，无法显示蓝色。

维修标志

☒ 启用维修标志

维修标志用于对车位点进行特殊标识,用户可在电子地图上修改某个车位点为维修标志,同时该车位的指示图标会改变为维修符号,车位探头的指示灯会变为蓝色.

☒ 维修标志闪烁

勾选后,地图上的维修标志将会按固定频率闪烁,以提示用户,请根据实际需要设置,需要重新启动PGIS系统才能看到闪烁效果

图 44

◇ 动态色值

可根据停车时长来设定显示的颜色，时间可灵活设置，便于业主远程记录或查询车场车位占有状态，节省人员成本，提高管理效率

动态色值

☒ 启动动态色值

● 动态色值功能会根据车位点停车时长改变车位点颜色以提示操作员车位的停车时长

● 功能启用后会占用部分资源,若感觉效率变低,请关闭该功能。

条件	停车时长	显示颜色
1	小于 5 分钟	
2	10 TO 20 分钟	
3	大于 30 分钟	

确定

图 45

◇ 厂家模式-高级设置

高级参数 (仅适合专业人士使用)

车位起始地址

逻辑地址从0开始

● 该参数需要以主控器的设置为设置基准,否则会导致偏差

车位资源超时参数

车位资源 1 分钟后超时回收

● 车位在分配后,经过X分钟未发现车辆驶入,自动被回收并分配给其它入场车辆使用

停放超时参数

车辆进入探测器 1 分钟后表示车辆停放好

● 车辆进入探测器,在X分钟内出入探测器不做任何处理
该参数主要为了避免车辆停车时在探测器下的误差

确定

图 46

■ 车位起始地址：逻辑地址从 0 开始；2、逻辑地址从 1 开始。 该设置可兼容于开放式车位

17

引导和具体式车位引导两种系统。

- 具体式车位引导为第一张设置，逻辑地址从 0 开始；开放式车位 引导为第二种设置，逻辑地址从 1 开始。
- 车位资源超时回收设置：1~30 分钟可调，根据车场大小 设置回收时长，车位回收后可进行下轮车位分配。
- 停放超时参数：1~10 分钟可调，主要用于车主停车时来回倒车的备用时长。

◇ 厂家模式-LED 屏测试

厂家模式

测试车位屏

起始地址

偏移量

测试进度: 0%

开始测试

车牌屏

信息屏

车位地址

停留显示时间 10 秒

车牌信息 京

测试进度: 0%

开始测试

图 47

测试车位屏（空车位显示屏）通讯及设备地址，起始地址框 里面输入最小值 0 ， 偏移量输入空车位显示屏的总值，点击开始测试。 如果通讯正常空车位显示屏上将显示数字，显示的数字就是 该空车位显示屏的实际地址。根据这个测试结果可判断软件运算的 实际地址和调试、设计方案里的实际地址是否相符，便于检验设计方案是否正确。

车牌屏和信息屏测试适用为具体式引导系统。测试车牌显示屏的实际地址是否与探测器的实际地址相对应。输入车位地址， 停留时间可根据实际情况设置，最长 60 秒，最短 10 秒。车牌信息可随意输入，点击开始测试。测试完成后检查车牌显示屏上是否有显示。

◇ 厂家模式-车位点测试

点击车位点测试，白色方框类会出现探测器地址 编码与检测状态。

车位点测试 - 车位点以列表方式显示状态

车位地址	车位状态

车位数据: 等待检测...

停止刷新

检测状态: 等待检测...

车位总数: 等待检测...

图 48

车位点测试 - 车位点以列表方式显示状态

车位地址	车位状态
0001	无车
0002	无车
0003	无车
0004	无车
0005	无车
0006	无车
0007	无车
0008	无车

车位数据: 0008 = 0008 (总车位数)

停止刷新

检测状态: 2014-11-24 09:30:33 已接收到状态数据...

总车位数: 0008

图 49

◇ 用户帐户



图 50

添加用户首先输入用户名，然后输入密码，最后选择发放 权限点击创建帐户及完成用户添加。系统设置和数据维护只能 对管理员权限开放，以免误操作导致系统无法使用。 删除用户时直接在下面的框里面选择用户点击删除即可完成。

软件首次进入时无需输入帐号和密码，直接点击确定进入 软件。添加或删除用户操作完之后要重启软件进入。

✧ 数据维护

数据维护分为：单区域初始化、数据库初始化、删除历史流水记录三部分。

- 单区域初始化是指可分区域对流量控制器、显示屏和探测器等设备进行批量删除。
- 数据库初始化是指对车位记录、车位流水、复位车位占用状态进行数据库直接操作， 初始化车位记录是指对所有规划的车位点进行删除处理，该操作会导致系统无法使用。 初始化车位流水是指对车位的占用记录进行批量删除。
- 删除历史流水是指对车场车位的历史占用记录进行批量删除。

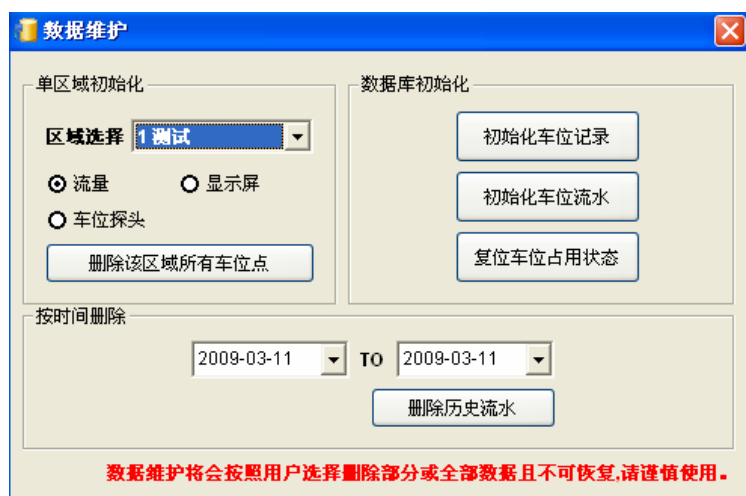


图 51

✧ 数据图表

按时间按统计停车次数， 车位总数 和车位周转率和使用率。

该功能主要用于车场管理与统计，能快速 计算车场的使用率及生产曲线和图表。

数据图表

车位周转率

开始日期2014-11-24

结束日期2014-11-24

停车区域1 测试

计算周转率

停车次数 = 0
车位总数 = 0
车位周转率 = 0 %

车位使用率

开始日期2014-11-24

结束日期2014-11-24

时间00 : 00

时间00 : 00

停车区域1 测试

车位编号

使用率

停车时长 = 0
统计时长 = 0
车位使用率 = 0 %

流量图表

停车区域1 测试

时间段2014-10-24

TO2014-11-24

生成曲线

打印图表

图 52

- ✧ 关闭系统
关系车位引导系统按钮， 点击确定退出软件。

关闭系统

?

是否确认要关闭管理系统?

确定

取消

图 53